

К определению перемещений оболочек вариационно-энергетическим методом

С.В. Бурцева, Г.П. Стрельников

Расчет оболочек вариационно-энергетическим методом основан на принципе минимума полной потенциальной энергии системы (\mathcal{E}), численно равной разности работы внутренних сил (A) и внешних сил ($A_{\text{вн}}$). Задача решается в перемещениях. Компоненты перемещения произвольной точки срединной поверхности оболочки u^k вдоль осей криволинейной системы координат выбираются в виде бесконечных двойных рядов, члены которых состоят из произведения постоянных параметров q_{rs}^k , подлежащих определению и линейно независимых функций Φ_{rs}^k , удовлетворяющих геометрическим граничным условиям

$$u^k = \sum_{r=1}^m \sum_{s=1}^n \Phi_{rs}^k q_{rs}^k,$$

В статье [10] приводится выражение для работы внутренних сил в матричном виде в криволинейной ортогональной системе координат

$$A = E_1 q^T \left[\int_{\alpha^1} \int_{\alpha^2} F^T H_{11} H_{22} R^T N R F d\alpha_1 d\alpha_2 \right] q = E_1 q^T S q.$$

Матрица F , содержащая аппроксимирующие функции Φ_{rs}^k , матрицы R , N , зависящие от геометрии срединной поверхности оболочки, её толщины и материала приводятся в [10]. Матрица R , кроме коэффициентов первой и второй квадратичных форм, содержит символы Кристоффеля второго рода $\Gamma_{12}^1, \Gamma_{22}^1, \Gamma_{12}^2$ и Γ_{11}^2 . В случае ортогональной системы координат они могут быть выражены через параметры Ляме следующим образом:

$$\Gamma_{12}^1 = \frac{H_{11,2}}{H_{11}}; \Gamma_{22}^1 = -\frac{H_{22}}{H_{11}^2} H_{22,1}; \Gamma_{12}^2 = \frac{H_{22,1}}{H_{22}}; \Gamma_{11}^2 = -\frac{H_{11}}{H_{22}^2} H_{11,2}.$$

Здесь $H_{22,1}$ и $H_{11,2}$ производные параметров Ляме соответственно по первой и второй координатам. После подстановки символов Кристоффеля матрица R будет иметь вид:

$$R = \begin{pmatrix} \begin{array}{cccccccccccc} 0 & R_{12} & R_{13} & R_{14} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ R_{21} & 0 & 0 & 0 & R_{25} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & R_{32} & 0 & 0 & 0 & 0 & R_{37} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ R_{41} & 0 & R_{43} & 0 & 0 & 0 & 0 & R_{48} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ R_{51} & R_{52} & 0 & R_{54} & 0 & R_{56} & 0 & 0 & R_{59} & 0 & 0 & R_{512} \\ R_{61} & R_{62} & 0 & 0 & R_{65} & R_{66} & R_{67} & 0 & R_{69} & 0 & 0 & R_{612} \\ R_{71} & R_{72} & 0 & 0 & R_{75} & R_{76} & R_{77} & 0 & R_{79} & 0 & 0 & R_{712} \\ R_{81} & R_{82} & 0 & 0 & 0 & R_{86} & 0 & R_{88} & R_{89} & 0 & 0 & R_{812} \end{array} \end{pmatrix}$$

$$R_{12} = \frac{H_{11,2}}{H_{11}H_{22}}; R_{13} = -\lambda_{11}; R_{14} = \frac{1}{H_{11}}; R_{21} = -\frac{H_{11,2}}{H_{11}H_{22}}; R_{25} = \frac{1}{H_{11}};$$

$$R_{32} = -\frac{H_{22,1}}{H_{11}H_{22}}; R_{37} = \frac{1}{H_{22}}; R_{41} = \frac{H_{22,1}}{H_{11}}; R_{43} = -\lambda_{22}; R_{48} = \frac{1}{H_{22}};$$

$$R_{51} = -\frac{\lambda_{11,1}}{H_{11}}; R_{52} = -\frac{\lambda_{22}H_{11,2}}{H_{11}H_{22}}; R_{54} = -\frac{\lambda_{11}}{H_{11}}; R_{56} = \frac{H_{11,1}}{H_{11}^3}; R_{59} = -\frac{H_{11,2}}{H_{11}H_{22}^2};$$

$$R_{512} = -\frac{1}{H_{11}^2}; R_{61} = \frac{\lambda_{11}H_{11,2}}{2H_{11}H_{22}}; R_{62} = -\frac{\lambda_{11}H_{22,1}}{2H_{11}H_{22}} + \frac{\lambda_{22,1}}{H_{11}^2};$$

$$R_{65} = -\frac{\lambda_{11}}{2H_{11}} + \frac{\lambda_{22}}{H_{11}}; R_{66} = -\frac{H_{11,2}}{H_{22}H_{11}^2}; R_{67} = \frac{\lambda_{11}}{2H_{22}}; R_{69} = -\frac{H_{22,1}}{H_{11}H_{22}^2};$$

$$R_{612} = \frac{1}{H_{11}H_{22}}; R_{71} = -\frac{\lambda_{22}H_{11,2}}{2H_{11}H_{22}} + \frac{\lambda_{11,2}}{H_{22}}; R_{72} = -\frac{\lambda_{22}H_{22,1}}{2H_{11}H_{22}};$$

$$R_{75} = \frac{\lambda_{22}}{2H_{11}}; R_{76} = -\frac{H_{11,2}}{H_{22}H_{11}^2}; R_{77} = \frac{\lambda_{11}}{H_{22}} - \frac{\lambda_{22}}{2H_{22}}; R_{79} = -\frac{H_{22,1}}{H_{11}H_{22}^2};$$

$$R_{712} = \frac{1}{H_{11}H_{22}}; R_{81} = \frac{\lambda_{11}H_{11,2}}{H_{11}^2}; R_{82} = -\frac{\lambda_{22,2}}{H_{22}}; R_{86} = -\frac{H_{22,1}}{H_{11}^2H_{22}};$$

$$R_{88} = -\frac{\lambda_{22}}{H_{22}}; R_{89} = \frac{H_{22,2}}{H_{22}^2}; R_{812} = -\frac{1}{H_{22}^2}.$$

$$E_1 = \frac{E(1-\mu)}{(1+\mu)(1+2\mu)};$$

$$q^T = ((q^1)^T (q^2)^T (q^3)^T); \quad (q^k)^T = (q_{11}^k \dots q_{rs}^k \dots q_{mn}^k), k = 1,2,3.$$

H_{11}, H_{22} – параметры Ляме.

Матрица

$$S = \int_{\alpha^1} \int_{\alpha^2} F^T H_{11} H_{22} R^T N R F d\alpha_1 d\alpha_2$$

является блочной симметричной матрицей порядка $3mn \times 3mn$

$$S = \begin{pmatrix} S^{11} & S^{12} & S^{13} \\ S^{21} & S^{22} & S^{23} \\ S^{31} & S^{32} & S^{33} \end{pmatrix}, \text{ где}$$

$$S^{lk} = S^{kl} = \begin{pmatrix} S_{1111}^{kl} \dots S_{11vw}^{kl} \dots S_{11mn}^{kl} \\ \vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots \\ S_{rs11}^{kl} \dots S_{rsvw}^{kl} \dots S_{rsmn}^{kl} \\ \vdots \quad \quad \quad \vdots \quad \quad \quad \vdots \\ S_{mn11}^{kl} \quad S_{mnvw}^{kl} \quad S_{mnmn}^{kl} \end{pmatrix} - \text{ матрица порядка } mn \times mn$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial A}{\partial q_{rs}^k} &= E_1 \left(\frac{\partial q^T}{\partial q_{rs}^k} S q + q^T S \frac{\partial q}{\partial q_{rs}^k} \right) = E_1 (S + S^T) q = 2E_1 S q, \quad k = 1,2,3; \quad r \\ &= 1,2, \dots m; \quad s = 1,2, \dots n. \end{aligned}$$

$$\frac{\partial (q^k)^T}{\partial q_{rs}^k} = (0,0, \dots 1, \dots 0), \quad k = 1,2,3; \quad r = 1,2, \dots m; \quad s = 1,2, \dots n.$$

Все элементы этой матрицы будут равны нулю, кроме rs –того элемента, равного единице.

Так как матрица S симметричная, то $S + S^T = 2S$.

Выражение для работы внешних сил имеет вид

$$A_{\text{вн}} = \sum_{k=1}^3 \left[\int_{\alpha^1} \int_{\alpha^2} H_{11} H_{22} \nu L_k \Phi^k d\alpha_1 d\alpha_2 \right] q^k, \text{ где}$$

$$\Phi^k = (\Phi_{11}^k \dots \Phi_{rs}^k \dots \Phi_{mn}^k); \quad \nu = (\nu_1, \nu_2, \nu_3).$$

ν_1, ν_2, ν_3 – проекция вектора интенсивности внешней нагрузки на оси прямоугольной декартовой системы координат.

$L_k^T = (l_1^k \ l_2^k \ l_3^k)$ - матрица, содержащая косинусы углов между осями прямоугольной декартовой системы координат и векторами криволинейной системы координат, связанной со срединной поверхностью оболочки.

$$\frac{\partial A_{\text{BH}}}{\partial q_{rs}^k} = \sum_{k=1}^3 \left[\int_{\alpha^1} \int_{\alpha^2} H_{11} H_{22} \nu L_k \Phi^k d\alpha_1 d\alpha_2 \right] \frac{\partial q^k}{\partial q_{rs}^k}.$$

Так как только один элемент матрицы $\frac{\partial q^k}{\partial q_{rs}^k}$ будет равен единице, а остальные нулю, то

$$\frac{\partial A_{\text{BH}}}{\partial q_{rs}^k} = \int_{\alpha^1} \int_{\alpha^2} H_{11} H_{22} \nu L_k \Phi_{rs}^k d\alpha_1 d\alpha_2.$$

Если распределенная нагрузка действует вдоль оси x^3 прямоугольной декартовой системы координат (собственный вес конструкции), тогда вектор $\nu = (0, 0, \nu_3)$ и

$$A_{\text{BH}} = \sum_{k=1}^3 \left[\int_{\alpha^1} \int_{\alpha^2} H_{11} H_{22} \nu_3 l_3^k \Phi^k d\alpha_1 d\alpha_2 \right] q^k.$$

$$\frac{\partial A_{\text{BH}}}{\partial q_{rs}^k} = \int_{\alpha^1} \int_{\alpha^2} H_{11} H_{22} \nu_3 l_3^k \Phi_{rs}^k d\alpha_1 d\alpha_2.$$

В случае нагрузки интенсивности p , направленной по нормали к срединной поверхности оболочки, матрица A_{BH} приобретает вид

$$A_{\text{BH}} = \sum_{k=1}^3 \left[\int_{\alpha^1} \int_{\alpha^2} H_{11} H_{22} p \Phi^3 d\alpha_1 d\alpha_2 \right] q^3.$$

$$\frac{\partial A_{\text{BH}}}{\partial q_{rs}^1} = \frac{\partial A_{\text{BH}}}{\partial q_{rs}^2} = 0; \quad \frac{\partial A_{\text{BH}}}{\partial q_{rs}^3} = \int_{\alpha^1} \int_{\alpha^2} H_{11} H_{22} p \Phi_{rs}^3 d\alpha_1 d\alpha_2.$$

Введем матрицу

$$\overline{A}_{\text{BH}}^T = (\overline{A}_{\text{BH}}^1, \overline{A}_{\text{BH}}^2, \overline{A}_{\text{BH}}^3), \text{ где } \overline{A}_{\text{BH}}^k = \left(\frac{\partial A_{\text{BH}}}{\partial q_{11}^k}, \dots, \frac{\partial A_{\text{BH}}}{\partial q_{rs1}^k}, \dots, \frac{\partial A_{\text{BH}}}{\partial q_{mn}^k} \right); k = 1, 2, 3.$$

Из условия стационарности полной потенциальной энергии системы $\mathcal{E} = A - A_{\text{BH}}$, получаем $3mn$ линейных уравнений для определения $3mn$ неизвестных коэффициентов q_{rs}^k .

$$\frac{\partial \mathcal{E}}{\partial q_{rs}^k} = \frac{\partial A}{\partial q_{rs}^k} - \frac{\partial A_{\text{BH}}}{\partial q_{rs}^k}, \quad k = 1, 2, 3; \quad r = 1, 2, \dots, m; \quad s = 1, 2, \dots, n.$$

$$E_1 2S q - \overline{A}_{\text{BH}} = 0; \quad q = \frac{\overline{A}_{\text{BH}} S^T}{2E_1}.$$

Литература:

1. Аксентян К.Б., Гордеев-Гавриков В.К. Энергетический метод расчета оболочек усложненной формы [Текст]: Монография / К.Б. Аксентян. – Ростов: РИСИ, 1976г. – 320 с.
2. Гольденвейзер А.Л. Теория упругих тонких оболочек [Текст]: Монография / А.Л. Гольденвейзер. – М. «Наука», 1976г. – 512 с.
3. Васидзу К. Вариационные методы в теории упругости и пластичности [Текст]: Монография / Васидзу К. – М. «Мир», 1987г. – 542 с.
4. Кильчевский А.Л. Элементы тензорного исчисления и его приложение к механике [Текст]: Монография / А.Л. Кильчевский – М. ГИТТЛ, 1954г. – 168с.
5. Тимошенко С.П., Войновский-Кригер С. Пластины и оболочки [Текст]: Монография / С.П. Тимошенко. – М. «Наука», 1966г. – 636 с.
6. Филин А. В. Элементы теории оболочек. Изд. второе, дополн. и перераб. [Текст]: Монография / А. В. Филин – Л.: Стройиздат, 1975г. – 256 с.
7. Koiter W.T. A consistent first approximation in the general theory of thin elastic shells. – In: Proceedings of the Symposium on the Theory of Thin Elastic Shells, IUTAM, Delft. – Amsterdam: North-Holland, 1960, p. 12-33.
8. Reissner E. Variational considerations for elastic beams and shells. – Journal of the Engineering Mechanics Division, Proceedings of the American Society of Civil Engineers, 1962, v.88, No.EMI, p. 23-57.
9. Литвинов В.В., Языев Б.М. Энергетический метод в форме Тимошенко-Ритца для определения критических сил осевого сжатия круговой цилиндрической оболочки. [Электронный ресурс] // «Инженерный вестник Дона», 2012, №1. – Режим доступа: <http://www.ivdon.ru/magazine/archive/n1y2012/722/> (доступ свободный). – Загл. с экрана. – Яз. рус.
10. Бурцева С.В., Стрельников Г.П., Авилкин В.И. К расчету оболочек вариационно-энергетическим методом. [Электронный ресурс] // «Инженерный вестник Дона», 2012, №4(2). – Режим доступа:

<http://ivdon.ru/magazine/archive/n4p2y2012/1291> (доступ свободный). – Загл. с экрана. – Яз. рус.